

## TEMA 2: DIAGONALIZACIÓN DE ENDOMORFISMOS

(Aplicación lineal de  $V$  en  $V$ )

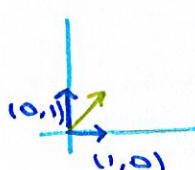
Sirve para resolver  $A^{10} = \underbrace{A \cdot A \cdot A \cdots \cdot A \cdot A}_{10 \text{ veces}}$

$$f: V \rightarrow V$$

$$f(\vec{v}) = \lambda \vec{v}$$

se dice que  $\lambda$  es un valor propio y que  $\vec{v}$  es un vector asociado a  $\lambda$ .

Ejemplo:  $\mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$



$$\begin{matrix} f(1) \\ f(0) \end{matrix} \quad \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$$

son iguales

$$A\vec{v} = \lambda\vec{v} \rightarrow A\vec{v} = \lambda I\vec{v} = (A - \lambda I)\vec{v} = 0$$

Esta matriz tiene que dar 0,  
y es igual a 0 si sólo si.

$$|A - \lambda I| = 0 \quad \text{Polinomio característico.}$$

$$A - \lambda I = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 2-\lambda & 1 \\ 1 & 2-\lambda \end{pmatrix}$$

Resumen:

El Polinomio característico de  $A$  es  $|A - \lambda I| = 0$ ,  
hay que resolver los valores propios de  $\lambda$ .

$$\begin{vmatrix} 2-\lambda & 1 \\ 1 & 2-\lambda \end{vmatrix} = (2-\lambda)^2 - 1 = \lambda^2 - 4\lambda + 4 - 1 = \lambda^2 - 4\lambda + 3 = 0$$

$$\lambda = \frac{4 \pm \sqrt{16 - 12}}{2} \Leftrightarrow \lambda_1 = 3 \quad \Leftrightarrow \lambda_2 = 1$$

→ Resolvemos el vector propio asociado a los  $\lambda$ .

$$\lambda_1 = 3 \quad \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0 \quad \text{solución: } \langle (1, 1) \rangle$$

$$\lambda_2 = 1 \quad \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0 \quad \text{solución: } \langle (1, -1) \rangle$$

## Matriz de Peso.

Se la matriz  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$  sus autovalores son  $\lambda_1 = 4$   $\lambda_2 = -1$

¿cómo calculamos el vector propio?  $|A - \lambda I| = 0$

$$(A - 4I) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow \boxed{\vec{v}_1 \begin{pmatrix} 2/3 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \lambda_1 = 4} \quad \text{vectores propios}$$

$$(A + I) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow \boxed{\vec{v}_2 (-1, 1) \quad \lambda_2 = -1}$$

→ colocando los vectores propios en posición vertical obtendremos la matriz de peso.

$$\begin{array}{ccccccc} \mathbb{R}^2 & \xrightarrow{I} & \mathbb{R}^2 & \xrightarrow{A} & \mathbb{R}^2 & \xrightarrow{I} & \mathbb{R}^2 \\ \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} & P & \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} & & \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} & P^{-1} & \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} \\ \hline & & D & & & & \end{array}$$

$$D = P^{-1}AP$$

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & | & 1 & 0 \\ 3 & 1 & | & 0 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -3 & 2 \end{pmatrix} \frac{1}{5} = P^{-1}$$

$$D = \begin{pmatrix} 4 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & | & 2 & -1 \\ 0 & 1 & | & 3 & 1 \end{pmatrix}$$

↑  
Esto es  $P$   
 $P^{-1}$ , aquí ya está la inversa.

Teorema:

$$AP = PD \rightarrow AP = P \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} A \begin{pmatrix} v_{11} & v_{21} \\ v_{21} & v_{22} \end{pmatrix} &= A \begin{pmatrix} v_{11} \\ v_{21} \end{pmatrix} + A \begin{pmatrix} v_{21} \\ v_{22} \end{pmatrix} = \lambda_1 \begin{pmatrix} v_{11} \\ v_{21} \end{pmatrix} + \lambda_2 \begin{pmatrix} v_{21} \\ v_{22} \end{pmatrix} = \\ &= \begin{pmatrix} v_{11} & v_{21} \\ v_{21} & v_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

- Para  $A$  (cuadrada  $n \times n$ ), si  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$  son sus valores propios y  $v_1, v_2, \dots, v_n$  sus vectores propios, entonces:

$$\begin{pmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix} = P^{-1} \underbrace{A}_{\text{A}} P$$

$(v_1, v_2, \dots, v_n)^{-1} A (v_1, v_2, \dots, v_n)$

quiero decir q  
todo es 0.

- Ahora si queremos calcular  $A^{50}$

$$A = P D P^{-1} \rightarrow A^{50} = P D^{50} P^{-1}$$

entonces  $A^{50}$  es:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}^{50} = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}^{\frac{50}{2}} \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}^{-1}$$

$$= \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4^{50} & 0 \\ 0 & (-1)^{50} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}^{-1}$$

Nómina 8-11-10

### Fibonacci

$$\begin{pmatrix} F_n \\ F_{n-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} F_{n-1} \\ F_{n-2} \end{pmatrix}$$

si:  $\begin{pmatrix} F_1 \\ F_0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$  ¿Cuánto será  $F_{500}$ ?

$$\begin{pmatrix} F_{500} \\ F_{499} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}^{500} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Autovectores:

$$\begin{vmatrix} 1-\lambda & 1 \\ 1 & -\lambda \end{vmatrix} = 0 ; \quad \lambda^2 - \lambda - 1 = 0$$

$$\lambda_1 = \frac{1 + \sqrt{5}}{2}$$

$$\lambda_2 = \frac{1 - \sqrt{5}}{2}$$

Vectores propios asociados a:

$$\rightarrow \lambda_1 = \frac{1+\sqrt{5}}{2}$$

$$(A - \lambda_1 I) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \frac{1-\sqrt{5}}{2} & 1 \\ 1 & \frac{-1-\sqrt{5}}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0$$

$$x_1 = \frac{-1+\sqrt{5}}{2} t$$

$$x_2 = t$$

$$v_1 = \begin{pmatrix} \frac{-1+\sqrt{5}}{2} \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow \lambda_2 = \frac{1-\sqrt{5}}{2}$$

$$(A - \lambda_2 I) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \frac{1+\sqrt{5}}{2} & 1 \\ 1 & \frac{-1+\sqrt{5}}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0$$

$$x_1 = \frac{-1-\sqrt{5}}{2} t$$

$$x_2 = t$$

$$v_2 = \begin{pmatrix} \frac{-1-\sqrt{5}}{2} \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$D = P^{-1} A P$$

$$D = \begin{pmatrix} \frac{1+\sqrt{5}}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1-\sqrt{5}}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{-1+\sqrt{5}}{2} & \frac{-1-\sqrt{5}}{2} \\ 1 & 1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{-1+\sqrt{5}}{2} & \frac{-1-\sqrt{5}}{2} \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$A = P D P^{-1}$$

$$A^{499} = P D^{499} P^{-1}$$

$$D^{499} = \begin{pmatrix} \left(\frac{1+\sqrt{5}}{2}\right)^{499} & 0 \\ 0 & \left(\frac{1-\sqrt{5}}{2}\right)^{499} \end{pmatrix}$$

Fibonacci:

$$F_n = F_{n-1} + F_{n-2}$$

$$\begin{pmatrix} F_n \\ F_{n-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} F_{n-1} \\ F_{n-2} \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} F_1 \\ F_0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$F_{n-1} = F_{n-1} - F_{n-2}$$

¿ $F_{500}$ ? ¿ $F_n$  formula?

$$\hookrightarrow F_n = \frac{1}{\sqrt{5}} \left( \left( \frac{1+\sqrt{5}}{2} \right)^n - \left( \frac{1-\sqrt{5}}{2} \right)^n \right)$$

$$F_{10} = F_2 + F_3$$

$$F_{500} = F_{499} + F_{498}$$

$$F_n = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}^{n-1}$$

$$\begin{pmatrix} F_2 \\ F_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} F_1 \\ F_0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} F_3 \\ F_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} F_2 \\ F_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}^2 \begin{pmatrix} F_1 \\ F_0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} F_{500} \\ F_{499} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}^{499} \begin{pmatrix} F_1 \\ F_0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = A$$

autovectores:

$$\begin{pmatrix} 1-\lambda & 1 \\ 1 & -\lambda \end{pmatrix} = (1-\lambda)(-\lambda) - 1 = -\lambda + \lambda^2 - 1 = \lambda^2 - \lambda - 1$$

$$\lambda = \frac{1 \pm \sqrt{1+4(-1)}}{2} = \frac{1 \pm \sqrt{5}}{2} \quad \begin{cases} \lambda_1 = \frac{1}{2} + \frac{\sqrt{5}}{2} \\ \lambda_2 = \frac{1}{2} - \frac{\sqrt{5}}{2} \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} 1 - (\frac{1}{2} + \frac{\sqrt{5}}{2}) & 1 \\ 1 & -\frac{1}{2} - \frac{\sqrt{5}}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} - \frac{\sqrt{5}}{2} & 1 \\ 1 & -\frac{1}{2} - \frac{\sqrt{5}}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \end{pmatrix} = 0 \quad \left\langle \left( \frac{-1}{\frac{1}{2} - \frac{\sqrt{5}}{2}}, 1 \right) \right\rangle$$

$$\begin{pmatrix} 1 - \frac{1}{2} + \frac{\sqrt{5}}{2} & 1 \\ 1 & -\frac{1}{2} + \frac{\sqrt{5}}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} + \frac{\sqrt{5}}{2} & 1 \\ 1 & -\frac{1}{2} + \frac{\sqrt{5}}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \end{pmatrix} = 0 \quad \left\langle \left( \frac{-1}{\frac{1}{2} + \frac{\sqrt{5}}{2}}, 1 \right) \right\rangle$$

$$X_2 = t$$

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} + \frac{\sqrt{5}}{2} X_1 + t &= 0 \\ X_1 &= \frac{-t}{\frac{1}{2} + \frac{\sqrt{5}}{2}} \end{aligned}$$

Vectores propios:

$$\vec{v}_1 = \left( \frac{-1}{1/2 - \sqrt{5}}, 1 \right) \quad \lambda_1 = \frac{1}{2} + \sqrt{5}$$

$$\vec{v}_2 = \left( \frac{-1}{1/2 + \sqrt{5}}, 1 \right) \quad \lambda_2 = \frac{1}{2} - \sqrt{5}$$

$$\begin{array}{ccccccc} \mathbb{R}^2 & \xrightarrow{i} & \mathbb{R}^2 & \xrightarrow{A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}} & \mathbb{R}^2 & \longrightarrow & \mathbb{R}^2 \\ \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1/2 - \sqrt{5} & 1/2 + \sqrt{5} \end{pmatrix} & \xrightarrow{\text{P}} & \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} & \xrightarrow{\text{P}^{-1}} & \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} & \xrightarrow{\text{P}^{-1}} & \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1/2 - \sqrt{5} & 1/2 + \sqrt{5} \end{pmatrix} \\ & & & & & & \end{array}$$

D

$$D = P^{-1}AP$$

$$D = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1/2 - \sqrt{5} & 1/2 + \sqrt{5} \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1/2 - \sqrt{5} & 1/2 + \sqrt{5} \end{pmatrix}$$

$$D = \begin{pmatrix} 1/2 + \sqrt{5} & 0 \\ 0 & 1/2 - \sqrt{5} \end{pmatrix}$$

$$A^{499} = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1/2 - \sqrt{5} & 1/2 + \sqrt{5} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1/2 + \sqrt{5} & 0 \\ 0 & 1/2 - \sqrt{5} \end{pmatrix}^{499} \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1/2 - \sqrt{5} & 1/2 + \sqrt{5} \end{pmatrix}$$

**Definición** Dada  $A$  de orden  $n \times n$ , se dice que  $A$  es diagonalizable si  $\exists P / P^{-1}AP = D$  con  $D$  diagonal, para cierto  $P$ .

**TMA:** Si  $A$   $n \times n$  es tal que:

① Si los  $n$  valores propios son distintos entonces los vectores propios  $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_n$  son independientes por tanto  $A$  es diagonalizable.

Si los  $n$  valores propios no son iguales (son repetidos, es decir, de multiplicidad distinta de 1), entonces es diagonalizable sólo si es posible obtener una base  $v_1, v_2, \dots, v_n$  de vectores propios.

**Ejemplo:** Será diagonalizable si, por ejemplo:

$$\lambda_1 = 1 \text{ (dos veces)} \rightarrow \text{multiplicidad } 2.$$

$$\lambda_2 = 5$$

$$\lambda_3 = 7$$

Es diagonalizable si  $\lambda_1$  tiene dos vectores propios  $\neq$ .

**Problema:** ¿a?

$$f(x, y, z) = (x, ax+y, x+y+2z)$$

$$\begin{array}{l} f\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ a \\ 1 \end{pmatrix} \\ f\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \\ f\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} \end{array} \quad \left| \begin{array}{c} \left| \begin{array}{ccc} 1-\lambda & 0 & 0 \\ a & 1-\lambda & 0 \\ 0 & 1 & 2 \end{array} \right| = (1-\lambda)(1-\lambda)(2-\lambda) \\ \lambda_1 = 1 \text{ con multiplicidad } 2 \\ \lambda_2 = 2 \end{array} \right.$$

→ Vectores propios cuando  $\lambda_1 = 1$

$$(A - \lambda_1 I) = 0$$

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ a & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

- Si  $a \neq 0$ . El sistema depende de un parámetro, obtengo un solo vector propio, NO DIAGONALIZABLE.

- Si  $a = 0$ :

$$x_1 = -\lambda - t$$

$$x_2 = t$$

$$x_3 = t$$

$$V_{\lambda_1} \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + V_{\lambda_2} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Problema 3.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ a & a & 0 \\ 2 & b & 2 \end{pmatrix}$$

Autovectores:

$$\begin{vmatrix} 1-\lambda & 0 & 0 \\ a & a-\lambda & 0 \\ 2 & b & 2-\lambda \end{vmatrix} = (1-\lambda)(a-\lambda)(2-\lambda)$$

$$\begin{aligned} \lambda_1 &= 1 \\ \lambda_2 &= a \\ \lambda_3 &= 2 \end{aligned}$$

- cuando  $a \neq 1, \neq 2$ . Diagonalizable  $\forall b$ .
- cuando  $a=1$ :

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 2 & b & +1 \end{pmatrix} \rightarrow \text{Depende de un parámetro.}$$

NO DIAGONALIZABLE.

- cuando  $a=2$ .

$$\begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \\ 2 & b & 0 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \text{s: } b \neq 0, \text{ el sistema dependerá de} \\ \text{un parámetro. NO DIAGONALIZABLE.} \\ \text{s: } b=0, \text{ dependerá de 2 parámetros} \end{array}$$

$$2x_1 + x_2 + x_3 = 0$$

$$2x_1 = -x_2 - x_3$$

$$\begin{cases} x_1 = -\frac{1}{2}\lambda - \frac{1}{2}t \\ x_2 = \lambda \\ x_3 = t \end{cases}$$

$$\cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} v_{\lambda, 2}$$

$$\begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} v_{\lambda, 2}$$

Definición: subespacio Propio.

Si  $\lambda$  es un valor propio  $\rightarrow \vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots$  son sus vectores propios:  $E_\lambda = \langle \vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_n \rangle$

Málaga 10-11-10

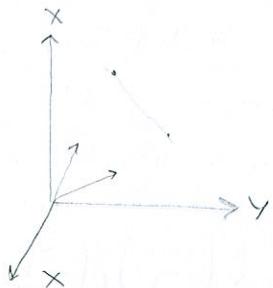
Vectores: Espacio vectorial.

Pontos: espacio Afin

Definición: Espacio Afin.

$\mathbb{R}^n$  conjuntos de puntos

$V_n$  espacio de vectores de dim  $n$ .

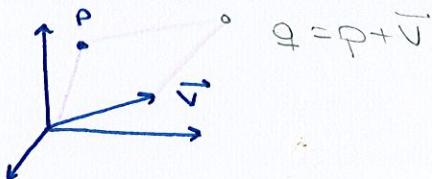


SUMA AFIN +

$$+: (\mathbb{R}^n, V_n) \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$$(p, \vec{v}) \rightarrow p + \vec{v} = q \quad / \quad p^{-1} = \vec{v}$$

¿Quién será la suma de  $p + \vec{v}$ ?



Definición: subespacio Afin.

Dados  $s$  subespacios vectoriales

Dados  $p$  punto.

$$p + s = \{ p + \vec{v} \mid \vec{v} \in s \}$$

Si  $\dim s = 1$   $p + s$  recta (afín)

Si  $\dim s = 2$   $p + s$  plano.

①  $\text{Explique en } \mathbb{R}^3, \langle \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 7 \end{pmatrix} \rangle = S ; P \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix} \text{ es } p+s?$

$$p+S = \left\{ \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 7 \end{pmatrix} \right\} \text{ para } t \in \mathbb{R}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 7 \end{pmatrix}$$

O en forma paramétrica:

$$\begin{aligned} x_1 &= 2+t \\ x_2 &= 1+2t \\ x_3 &= -3+7t \end{aligned} \quad \left. \right\}$$

②  $S = \left\{ \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 5 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 5 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\} ; P = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ es } p+s?$

$$p+S = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 1 \end{pmatrix} + t_1 \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 5 \end{pmatrix} + t_2 \begin{pmatrix} 5 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 1 \end{pmatrix} + t_1 \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 5 \end{pmatrix} + t_2 \begin{pmatrix} 5 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} x_1 &= 1+t_1+5t_2 \\ x_2 &= 1+2t_1+(-1)t_2 \\ x_3 &= 1+7t_1+2t_2 \end{aligned} \quad \left. \right\}$$

Calcular las ec. cartesianas para ①.

$$x_1 - 2 = t$$

$$x_2 - 1 = 2t \rightarrow t = \frac{x_2 - 1}{2}$$

$$x_3 + 3 = 7t \quad \downarrow \quad \frac{x_3 + 3}{7} = t$$

$$x_1 - 2 = \frac{x_3 + 3}{7} = \frac{x_2 - 1}{2}$$

$$\frac{x_1 - 1}{2} = \frac{x_3 + 3}{7} = x_1 - 2$$

$$\begin{cases} 2x_1 - 4 = x_2 - 1 \\ 7x_2 - 7 = 2x_3 + 3 \end{cases}$$

→ ec. cartesianas

3 inc - 1 par = 2 ec.

**Definición:** Haz de planos que pasa por  $r$ .

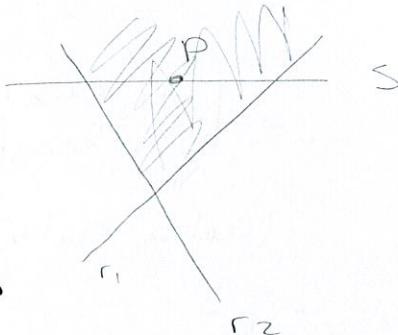
$$\text{Dados } \begin{cases} Ax_1 + Bx_2 + Cx_3 + D = 0 \\ A'x_1 + B'x_2 + C'x_3 = 0 \end{cases} \text{ entonces}$$

$(Ax_1 + Bx_2 + Cx_3) + \lambda(A'x_1 + B'x_2 + C'x_3) = 0$  es un  
plano que pasa por  $r$ .

... seguimos el problema:

Haz de planos  $r_1$  y  $r_2$ .

$$x_1 - x_2 - 2x_3 - 2 + \lambda(3x_1 - x_2 - 1) = 0$$



pta(1,0,1):

$$1 - 0 - 2 - 2 + \lambda(3 \cdot 1 - 0 - 1) = 0 \rightarrow \lambda = \frac{3}{2}$$

Pasamos a cartesianas:

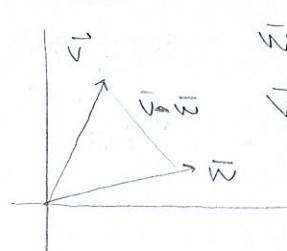
$$\begin{cases} 2x_1 = x_2 - 1 \\ x_3 = 0 \end{cases}$$

Donde  $\lambda = -1$

Sustituimos los  $\lambda$ 's en los haces, nos da:

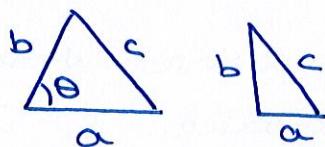
$$\begin{cases} 11x_1 - 5x_2 - 7x_3 = 3 \\ x_1 - x_2 - x_3 = -1 \end{cases}$$

Tma. del COSENO:



$$\bar{w} = \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \end{pmatrix}$$

$$\bar{v} = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix}$$



$$c^2 = a^2 + b^2$$

$$a^2 + b^2 = c^2 - 2ab \cos \theta$$

$$\|\bar{w}\|^2 + \|\bar{v}\|^2 = \|\bar{v} - \bar{w}\|^2 - 2\|\bar{v}\|\|\bar{w}\| \cos \theta$$

$$\begin{aligned} w_1^2 + w_2^2 + v_1^2 + v_2^2 &= (v_1 - w_1)^2 - (v_2 - w_2)^2 - 2\|\bar{v}\|\|\bar{w}\| \cos \theta \\ &= v_1^2 + v_2^2 + w_1^2 + w_2^2 - 2v_1w_1 - 2v_2w_2 - 2\|\bar{v}\|\|\bar{w}\| \cos \theta \end{aligned}$$

$$v_1w_1 + v_2w_2 = -\|\bar{v}\|\|\bar{w}\| \cos \theta$$

$$\cos \theta = -\frac{\bar{v} \cdot \bar{w}}{\|\bar{v}\|\|\bar{w}\|}$$

$$\cos(\hat{v}, \bar{w}) = \frac{\bar{v} \cdot \bar{w}}{\|\bar{v}\|\|\bar{w}\|}$$

angulo que  
va de  $\bar{w}$  a  $\bar{v}$

Definición: Producto vectorial.

Dado  $\vec{a} = (a_1, a_2, a_3)$  y  $\vec{b} = (b_1, b_2, b_3)$

$$(v_3, v_3) \rightarrow v_3$$

$$(\vec{a}, \vec{b}) \mapsto \vec{a} \times \vec{b} := \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{vmatrix} =$$

$$= | \begin{matrix} a_1 & a_2 \\ b_1 & b_2 \end{matrix} | \vec{i} + | \begin{matrix} a_1 & a_3 \\ b_1 & b_3 \end{matrix} | \vec{j} + | \begin{matrix} a_2 & a_3 \\ b_2 & b_3 \end{matrix} | \vec{k} =$$

$$= (a_1 b_2 - a_2 b_1) \vec{i} + (a_1 b_3 - a_3 b_1) \vec{j} + (a_2 b_3 - a_3 b_2) \vec{k}$$

$$\boxed{\vec{a} \times \vec{b} = (a_1 b_2 - a_2 b_1), (a_1 b_3 - a_3 b_1), (a_2 b_3 - a_3 b_2)}$$

Definición: Productos escalares en  $\mathbb{R}^n$  ("operación -").

$$\bullet : (\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^n) \rightarrow \mathbb{R}$$

$$(\vec{v}, \vec{w}) \mapsto \vec{v} \cdot \vec{w} := v_1 w_1 + v_2 w_2 + v_3 w_3 + \dots + v_n w_n$$

$$\boxed{\vec{v} \cdot \vec{w} := v_1 w_1 + v_2 w_2 + \dots + v_n w_n}$$

Ejemplo:

$$\vec{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \vec{w} = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}$$

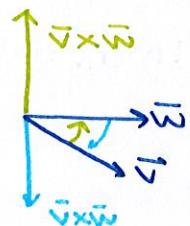
$$\vec{v} \cdot \vec{w} = \begin{pmatrix} 0 \\ -4 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$\vec{v} \cdot \vec{w} = 0 + 6 + 0 = 6$$

Tma:

① Si  $\vec{v}, \vec{w}$  son perpendiculares  $\iff \vec{v} \cdot \vec{w} = 0$

②  $\vec{v}, \vec{w}$  son perpendiculares a  $\vec{v} \times \vec{w}$



Problema.

$$r_1 = \begin{cases} x_1 - x_2 - 2x_3 = 2 \\ 3x_1 - x_2 = 1 \end{cases}$$

$$r_2 = \begin{cases} x_1 = t \\ x_2 = 1 + 2t \\ x_3 = 0 \end{cases}$$

Hallar la recta que pasa por  $P(1, 0, 1)$  y por  $r_1, r_2$

$$(t, t, 2t+2)$$

$$(\lambda, -\lambda, 1-\lambda)$$

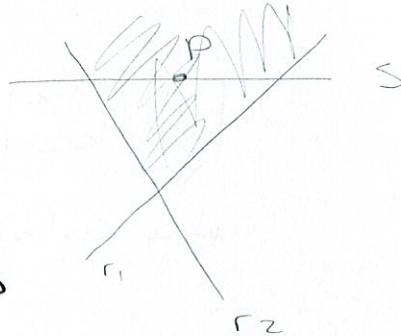
ASÍ NO

$$(t-\lambda, t+\lambda, 2t+\lambda+1) = \mu(\lambda-1, -\lambda, -\lambda) = \lambda(t-1, t, 2t+1)$$

**Definición:** Haz de planos que pasa por  $r$ .

$$\text{Dados } \begin{cases} Ax_1 + Bx_2 + Cx_3 + D = 0 \\ A'x_1 + B'x_2 + C'x_3 = 0 \end{cases} \text{ entonces}$$

$(Ax_1 + Bx_2 + Cx_3) + \lambda(A'x_1 + B'x_2 + C'x_3) = 0$  es un  
plano que pasa por  $r$ .



... seguimos el problema:

Haz de planos  $r_1$  y  $r_2$ .

$$x_1 - x_2 - 2x_3 - 2 + \lambda(3x_1 - x_2 - 1) = 0$$

pto(1, 0, 1):

$$1 - 0 - 2 - 2 + \lambda(3 \cdot 1 - 0 - 1) = 0 \rightarrow \lambda = \frac{3}{2}$$

Pasamos a cartesianas:

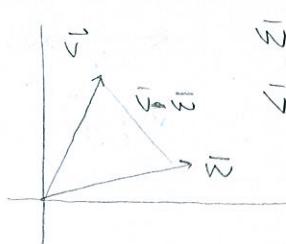
$$\begin{cases} 2x_1 = x_2 - 1 \\ x_3 = 0 \end{cases}$$

Donde  $\lambda = -1$

Sustituimos los  $\lambda$ 's en los haces, nos da:

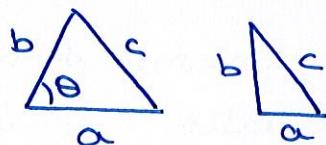
$$\begin{cases} 11x_1 - 5x_2 - 7x_3 = 3 \\ x_1 - x_2 - x_3 = -1 \end{cases}$$

Tma. del COERNO:



$$\bar{w} = \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \end{pmatrix}$$

$$\bar{v} = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix}$$



$$c^2 = a^2 + b^2$$

$$a^2 + b^2 = c^2 - 2ab \cos \theta$$

$$\|\bar{w}\|^2 + \|\bar{v}\|^2 = \|\bar{v} - \bar{w}\|^2 - 2\|\bar{v}\|\|\bar{w}\| \cos \theta$$

$$\begin{aligned} w_1^2 + w_2^2 + v_1^2 + v_2^2 &= (v_1 - w_1)^2 - (v_2 - w_2)^2 - 2\|\bar{v}\|\|\bar{w}\| \cos \theta \\ &= v_1^2 + v_2^2 + w_1^2 + w_2^2 - 2v_1w_1 - 2v_2w_2 - 2\|\bar{v}\|\|\bar{w}\| \cos \theta \end{aligned}$$

$$v_1w_1 + v_2w_2 = -\|\bar{v}\|\|\bar{w}\| \cos \theta$$

$$\cos \theta = -\frac{\bar{v} \cdot \bar{w}}{\|\bar{v}\|\|\bar{w}\|}$$

$$\cos(\hat{v}, \bar{w}) = \frac{\bar{v} \cdot \bar{w}}{\|\bar{v}\|\|\bar{w}\|}$$

angulo que  
va de  $\bar{w}$  a  $\bar{v}$

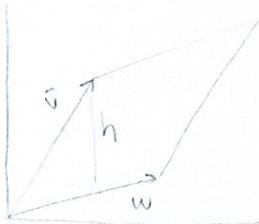
Ejercicio: En R<sup>3</sup>. ¿Cuánto es θ? V(1,1,1) W(1,1,0).



$$\cos \theta = \frac{(1,1,1) \cdot (1,1,0)}{\sqrt{3} \cdot \sqrt{2}} = \frac{2}{\sqrt{6}}$$

$$\boxed{\cos \theta = \frac{\sqrt{6}}{3}; \theta = 35^\circ, 36^\circ}$$

Área del paralelogramo:



$$S = \|W\| \cdot h = \|W\| \|V\| \sin \theta$$

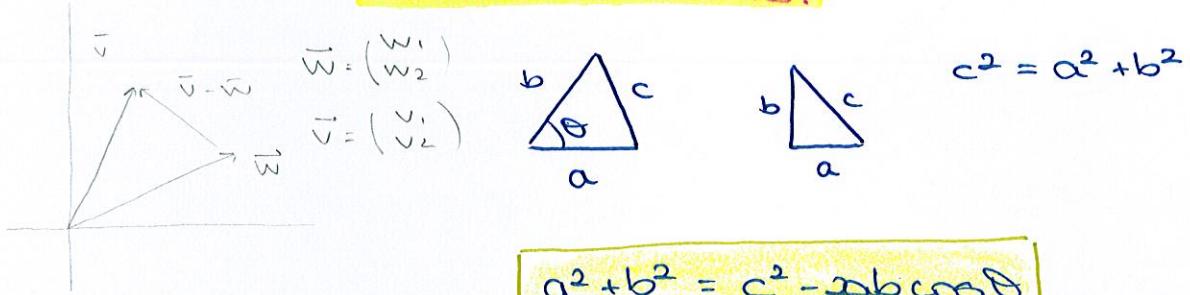
$$\begin{aligned} S^2 &= \|W\|^2 \|V\|^2 \sin^2 \theta \\ &= \|\bar{W}\|^2 \|\bar{V}\|^2 (1 - \cos^2 \theta) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} S^2 &= \|W\|^2 \|V\|^2 - \|V\|^2 \|W\|^2 \cos^2 \theta \\ &= \|W\|^2 \|V\|^2 - (V \cdot W)^2 \\ &= (W_1^2 + W_2^2)(V_1^2 + V_2^2) - (V_1 W_1 + V_2 W_2)^2 \\ &= (W_1^2 V_1^2 + W_1^2 V_2^2 + W_2^2 V_1^2 + W_2^2 V_2^2 - V_1^2 W_1^2 - V_2^2 W_2^2 - 2 V_1 W_1 V_2 W_2) \end{aligned}$$

$$S^2 = (W_1 V_2 - W_2 V_1)^2$$

$$S = (W_1 V_2 - W_2 V_1) = \begin{vmatrix} W_1 & W_2 \\ V_1 & V_2 \end{vmatrix}$$

## Teorema del coseno:



$$\|\vec{W}\|^2 + \|\vec{V}\|^2 = \|\vec{V} - \vec{W}\|^2 - 2\|\vec{V}\|\|\vec{W}\| \cos \theta$$

$$\begin{aligned} w_1^2 + w_2^2 + v_1^2 + v_2^2 &= (v_1 - w_1)^2 + (v_2 - w_2)^2 - 2\|\vec{V}\|\|\vec{W}\| \cos \theta \\ &= v_1^2 + v_2^2 + w_1^2 + w_2^2 - 2v_1w_1 - 2v_2w_2 - 2\|\vec{V}\|\|\vec{W}\| \cos \theta \end{aligned}$$

$$v_1w_1 + v_2w_2 = -\|\vec{V}\|\|\vec{W}\| \cos \theta$$

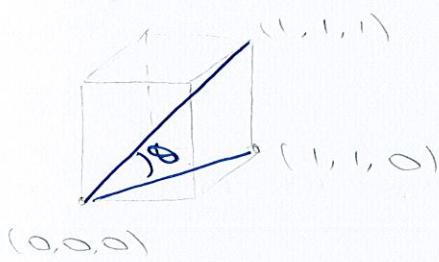
$$\vec{V} \cdot \vec{W} = -\|\vec{V}\|\|\vec{W}\| \cos \theta$$

$$\cos \theta = -\frac{\vec{V} \cdot \vec{W}}{\|\vec{V}\|\|\vec{W}\|}$$

$\theta$  ángulo que da  $\vec{W}$  a  $\vec{V}$

$$\cos(\vec{V}, \vec{W}) = \frac{\vec{V} \cdot \vec{W}}{\|\vec{V}\|\|\vec{W}\|}$$

Ejemplo: En  $\mathbb{R}^3$

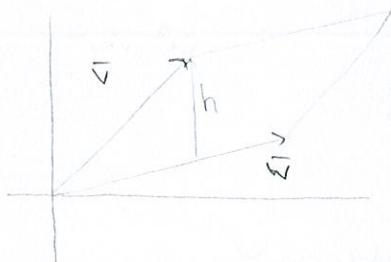


¿cuanto es  $\theta$ ?

$$\cos \theta = \frac{(1,1,1) \cdot (1,0,0)}{\sqrt{3} \sqrt{2}} = \frac{2}{\sqrt{6}}$$

$$\cos \theta = \frac{\sqrt{6}}{3} ; \theta = 35,36$$

ejercicio Área del paralelogramo.



$$S = \|W\| \cdot h = \|\bar{W}\| \cdot \|\bar{V}\| \sin \theta$$

$$\begin{aligned} S^2 &= \|\bar{W}\|^2 \|\bar{V}\|^2 \sin^2 \theta = \\ &= \|\bar{W}\|^2 \|\bar{V}\|^2 (1 - \cos^2 \theta) \end{aligned}$$

$\sin^2 \theta + \cos^2 \theta = 1$

$$S^2 = \|W\|^2 \|V\|^2 - \|V\|^2 \|W\|^2 \cos^2 \theta$$

$$= \|W\|^2 \|V\|^2 - (V \cdot W)^2$$

$$= (W_1^2 + W_2^2)(V_1^2 + V_2^2) - (V_1 W_1 + V_2 W_2)^2$$

$$= W_1^2 V_1^2 + W_1^2 V_2^2 + W_2^2 V_1^2 + W_2^2 V_2^2 - V_1^2 W_1^2 - V_2^2 W_2^2 - 2V_1 W_1 V_2 W_2$$

$$S^2 = (W_1 V_2 - W_2 V_1)^2$$

$$S = (W_1 V_2 - W_2 V_1) = \begin{vmatrix} W_1 & W_2 \\ V_1 & V_2 \end{vmatrix}$$

→ Para calcular el Área solo hay que hacer el determinante.

ejercicio Área de un triángulo.

$$A(1, 5) \quad \bar{AB} = (-1, 2) - (1, 5) = (-2, -3)$$

$$B(-1, 2) \quad \bar{AC} = (3, 3) - (1, 5) = (2, -2)$$

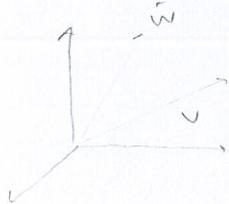
$$C(3, 3)$$

$$S = \begin{vmatrix} -2 & -3 \\ 2 & -2 \end{vmatrix} \cdot \frac{1}{2} = (-2 \cdot 2) - (-3 \cdot 2) \cdot \frac{1}{2} = (4 + 6) \cdot \frac{1}{2} = 1$$

→ Siempre tenemos que poner el Área

en valor absoluto.

Área paralelogramo formado por  $\bar{v}, \bar{w}$  en  $\mathbb{R}^3$



$$A(\theta) \quad B(\theta) \quad c(1) \quad \text{altura} = 2$$

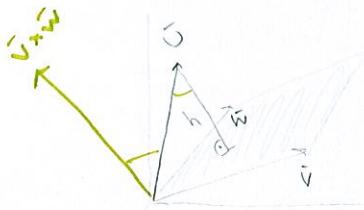
$$S = \|\bar{v} \times \bar{w}\|$$



solución: Vprisma =  $\frac{1}{2} \|\bar{AB} \times \bar{AC}\| \cdot 2$

Volumen del Paralelepípedo.  $\bar{v}, \bar{w}, \bar{s}$

$$h = \|\bar{v}\| \cos \theta$$



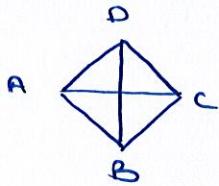
$$V = \|\bar{v} \times \bar{w}\| \cdot h = \|\bar{v} \times \bar{w}\| \cdot \|\bar{v}\| \cos \theta =$$

$$= (\bar{v} \times \bar{w}) \cdot \bar{v}$$

$\therefore$  producto mixto  $[\bar{v}, \bar{w}, \bar{v}] =$

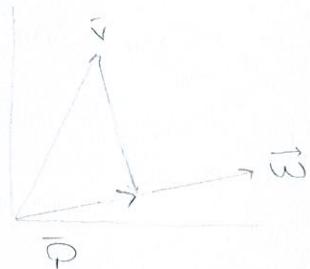
$$= \begin{vmatrix} v_1 & v_2 & v_3 \\ w_1 & w_2 & w_3 \\ u_1 & u_2 & u_3 \end{vmatrix}$$

Volumen de la pirámide:



$$V = \frac{1}{6} \left| \begin{matrix} \bar{AB} \\ \bar{BC} \\ \bar{CD} \end{matrix} \right|$$

## Proyección en $\mathbb{R}^2$



$$\|\bar{p}\| = \|\bar{v}\| \cos \theta$$

$$\bar{v} \cdot \bar{w} = \|\bar{v}\| \cdot \|\bar{w}\| \cos \theta = \|\bar{w}\| \cdot \|\bar{p}\|$$

P\_mide:  $\|\bar{p}\| = \frac{\bar{v} \cdot \bar{w}}{\|\bar{w}\|}$

Unidad de  $\bar{w}$  es  $\frac{1}{\|\bar{w}\|} \bar{w}$

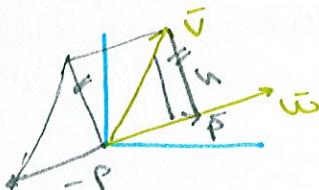
$\bar{p} \text{ es: } \frac{\bar{v} \cdot \bar{w}}{\|\bar{w}\|} \cdot \frac{1}{\|\bar{w}\|} \bar{w} = \frac{\bar{v} \cdot \bar{w}}{\bar{w} \cdot \bar{w}} \cdot \bar{w}$

$$\|\bar{w}\|^2 = \bar{w} \cdot \bar{w}$$

Ejemplo: Proyección de  $\bar{v}$  sobre  $\bar{w}$ ;  $\bar{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ 5 \\ -2 \end{pmatrix}$ ;  $\bar{w} = \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

$$\bar{p}_v = \frac{(1, 5, -2) \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}}{(3, 0, 1) \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}} \cdot \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{-5}{10} \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3/2 \\ 0 \\ -1/2 \end{pmatrix}$$

Observación:



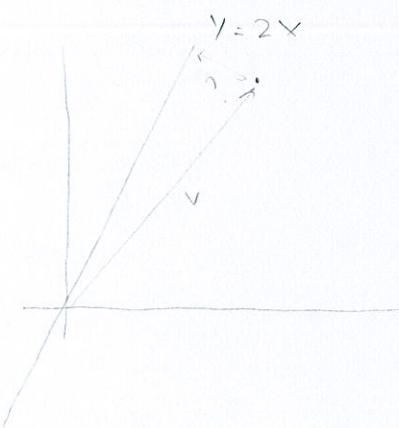
$$v - p = h$$

Demostrar que  $p$  es el proj. de  $v$  sobre  $w$   
entonces  $v - p$  es  $\perp$  a  $w$ .

$$w \cdot (p_v - \bar{w}) = 0$$

$$w \cdot \left( \frac{v \cdot w}{w \cdot w} \bar{w} - \bar{v} \right) = \left( \frac{v \cdot w}{w \cdot w} \right) (w \cdot w) - (w \cdot v) = 0$$

calcular la proj. de  $(5, 7)$  sobre  $y=2x$ .



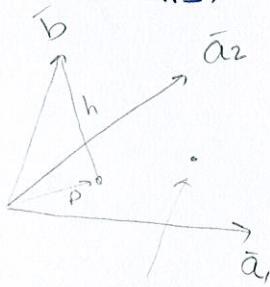
$$v = (5, 7)$$

$$w = (1, 2)$$

$$\frac{(1, 2) \begin{pmatrix} 5 \\ 7 \end{pmatrix}}{(1, 2) \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \vec{P}$$

proyección sobre un plano (que pasa por el origen)  
es decir, subespacio vectorial  $S$ .

$$S = \left\langle \bar{a}_1 \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{12} \\ a_{13} \end{pmatrix}, \bar{a}_2 \begin{pmatrix} a_{21} \\ a_{22} \\ a_{23} \end{pmatrix} \right\rangle$$



$$\vec{p} = r_1 \bar{a}_1 + r_2 \bar{a}_2 =$$

$$= r_1 \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{12} \\ a_{13} \end{pmatrix} + r_2 \begin{pmatrix} a_{21} \\ a_{22} \\ a_{23} \end{pmatrix} =$$

$$x_1 \bar{a}_1 + x_2 \bar{a}_2 = Ax$$

$$= \begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} \\ a_{12} & a_{22} \\ a_{13} & a_{23} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} r_1 \\ r_2 \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} r_1 \\ r_2 \end{pmatrix} = Ar$$

¿Quién es  $r$ ?

como  $\vec{b} - \vec{p}$  es  $\perp$  al plano, entonces:

$$(\vec{b} - \vec{p}) \cdot Ax = 0 = Ax \cdot (\vec{b} - \vec{p}) =$$

$$= \textcircled{Ax} \cdot (\vec{b} - Ar) = \textcircled{(Ax)^t} (\vec{b} - Ar) =$$

nos pide un  
vector fib a columna

$$(AB)^t = B^t A^t$$

$$= \mathbf{x}^t \mathbf{A}^t (\bar{\mathbf{b}} - \mathbf{A}\mathbf{x}) = \mathbf{x}^t (\mathbf{A}^t \bar{\mathbf{b}} - \mathbf{A}^t \mathbf{A}\mathbf{x}) = 0$$

como  $\mathbf{x}$  no es necesariamente  $0$  entonces:

$$\mathbf{A}^t \bar{\mathbf{b}} - \mathbf{A}^t \mathbf{A}\mathbf{x} = 0$$

$$\mathbf{A}^t \bar{\mathbf{b}} = \mathbf{A}^t \mathbf{A}\mathbf{x}$$

$$\boxed{\bar{\mathbf{x}} = (\mathbf{A}^t \mathbf{A})^{-1} \cdot \mathbf{A}^t \bar{\mathbf{b}}}$$

Solución:  $\bar{\mathbf{x}}$  es

$$\bar{\mathbf{x}} = \underset{3 \times 2}{\mathbf{A}} \underset{2 \times 2}{(\mathbf{A}^t \mathbf{A})^{-1}} \underset{2 \times 3}{\mathbf{A}^t \bar{\mathbf{b}}}$$

$3 \times 3$

$\mathbf{A}(\mathbf{A}^t \mathbf{A})^{-1} \mathbf{A}^t \rightarrow$  Es la matriz de proyección asociada al plano.

Ejemplo: Matriz proyección.

$S = \langle (x + y + z = 2) \rangle \rightarrow$  Este es un plano cualquiera

El subespacio asociado es:  $x + y + z = 0 \equiv S$

se basa en una base: se tomar dos ptos más sencillos:

$$\overrightarrow{\alpha_1} (1, 0, -1)$$

$$\overrightarrow{\alpha_2} (0, 1, -1)$$

$$\boxed{\bar{\mathbf{P}}_S = \underset{3 \times 3}{\left( \begin{smallmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{smallmatrix} \right)} \left( \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right)^{-1} \left( \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right)^t}$$

Tenemos  $\bar{\mathbf{P}}_S \rightarrow$  multiplicamos por lo que nos piden y tenemos la proyección,  $\bar{\mathbf{x}}$ .

## ÁLGEBRA. Escuela Politécnica Superior de Málaga

### Tema 2. Diagonalización de endomorfismos.

1. Diagonalizar la matriz  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$ , dando la matriz de paso, la base de vectores propios y la relación entre la matriz dada y la diagonal. Calcular  $A^3$ .

2. Estudiar para qué valores del parámetro  $a$  es diagonalizable el siguiente endomorfismo  $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ , donde  $f(x, y, z) = (x, ax + y, x + y + 2z)$

3. Se considera la matriz  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ a & a & 0 \\ 2 & b & 2 \end{pmatrix}$ , siendo  $a$  y  $b$  números reales.

- (a) Calcula el polinomio característico de  $A$ , así como sus autovalores.
- (b) ¿Para qué valores de  $a$  y  $b$  la matriz  $A$  es diagonalizable?

4. Consideremos el endomorfismo  $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  cuya matriz asociada respecto de la base canónica es  $A = \begin{pmatrix} 1 & -3 & 3 \\ 3 & -5 & 3 \\ 6 & -6 & 4 \end{pmatrix}$

- (a) Determina los valores y vectores propios de  $f$
- (b) Calcula las dimensiones y determinar una base de los subespacios propios asociados a los valores propios.
- (c) ¿Es posible caracterizar el endomorfismo  $f$  mediante una matriz diagonal?

5. Sea  $f$  un endomorfismo en  $\mathbb{R}^3$  cuya matriz asociada respecto de la base canónica es  $A = \begin{pmatrix} -1 & 2 & a \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 4 & 3 \end{pmatrix}$

- (a) Determina para que valor de  $a$  es  $A$  diagonalizable.
- (b) En el caso en que sea posible, halla una base de autovectores  $B$ .

- (c) Da una matriz diagonal  $D$  que represente a  $f$  respecto de la base  $B$ .
- (d) ¿Qué relación existe entre las matrices  $A$  y  $D$ ?
- (e) Usa la relación anterior para calcular  $A^6$ .
6. Consideremos la base canónica de  $\mathbb{R}^3$  y  $A$  la matriz del endomorfismo referida a dicha base. En dicho endomorfismo, los subespacios

$$V_1 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x + y + z = 0\}$$

$$V_2 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x - y = 0, \quad x - z = 0\}$$

están asociados respectivamente a los autovalores  $\lambda_1 = 1$  y  $\lambda_2 = \frac{1}{2}$

- (a) Diagonaliza el endomorfismo.
- (b) Determina una base de vectores propios.
- (c) Calcula la matriz  $A$ .

7. Sabemos que la matriz  $A = \begin{pmatrix} a & 1 & p \\ b & 2 & q \\ c & -1 & r \end{pmatrix}$  admite como vectores propios  $(1, 1, 0), (-1, 0, 2), (0, 1, -1)$ . Halla los elementos de dicha matriz y calcula sus autovalores.